

УДК 532.546, 624.131.522

**ЗАДАЧИ ГИДРОГЕОМЕХАНИКИ
В ФИЛЬТРУЮЩИХ ПОРИСТЫХ СРЕДАХ
С ПОРИСТЫМ СКЕЛЕТОМ ПЕРЕМЕННОЙ МАССЫ**

У. В. Михеева, М. Г. Храмченков, Э. М. Храмченков, А. Н. Чекалин
(РФЯЦ-ВНИИЭФ, г. Саров; НИИММ им. Н. Г. Чеботарева КФУ, г. Казань)

Исследуются уравнения гидрогеомеханики для фильтрующих пористых сред с пористым скелетом переменной массы. Изменение массы пористого скелета обусловлено протеканием гетерогенных химических реакций. Проанализированы следствия выявленных закономерностей массопереноса и деформирования в таких средах, исследованы особенности получения реологических соотношений.

Ключевые слова: масса пористого скелета, гидрогеомеханика, фильтрация, деформации, напряжения, реология, растворение, модель.

Введение

Модели гидрогеомеханики являются основой для решения многих важных как для науки, так и для практического применения задач гидрогеологии, гидрогеоэкологии, нефтедобычи, геофизики. Основные сложившиеся концепции гидрогеомеханики изложены, например, в [1, 2]. В последнее время в связи с проблемами истощения запасов нефти ряда отечественных месторождений все чаще применяются методы интенсификации нефтеотдачи; возникают также некоторые задачи гидрогеоэкологического характера (фильтрация рассолов в глинистых толщах, суффозионные процессы, карст). Этим объясняется рост интереса к постановкам задач, в которых должны учитываться изменения напряженно-деформированного состояния горных пород, связанные с протеканием в подземной системе химических реакций между компонентами подземного флюида и веществом пористого скелета (межфазные взаимодействия).

Поскольку такие взаимодействия сопровождаются, как правило, изменением массы пористого скелета, приходится изучать влияние такого изменения на реологические соотношения, необходимые для замыкания задачи об определении напряженно-деформированного состояния фильтрующей пористой среды. Кроме того, в данном случае необходим систематический вывод основных уравнений подземного массопереноса.

На сегодняшний момент эти вопросы далеко не исчерпывающе освещены в специализированной научной литературе, поэтому имеет смысл получить необходимые уравнения и на их основе приступить к решению важнейших задач.

Уравнение баланса массы вещества пористого скелета и фильтрующейся жидкости

Сначала необходимо построить систему уравнений фильтрации в деформируемой пористой среде с пористым скелетом переменной массы. Из определения коэффициента кубического расширения θ [3]

$$\theta = \frac{V - V_0}{V_0};$$

в предположении малости значений θ можем легко получить следующее соотношение:

$$V = V_0 V \exp \theta,$$

где V — объем представительного элемента пористой среды, V_0 — значение этого объема в начальный момент времени. Тогда для массы вещества пористого скелета M_s справедливо

$$M_s = (1 - m) \rho_s V_0 \exp \theta, \quad (1)$$

где ρ_s — плотность вещества твердой фазы; m — пористость породы. Продифференцируем уравнение (1) по времени и преобразуем результат к виду

$$\frac{\partial m}{\partial t} = \frac{1 - m}{\rho_s} \frac{\partial \rho_s}{\partial t} + (1 - m) \frac{\partial \theta}{\partial t} - \frac{1 - m}{M_s} \frac{\partial M_s}{\partial t}. \quad (2)$$

Запишем теперь уравнение баланса (переноса) массы твердого вещества пористого скелета грунта:

$$\frac{\partial [(1 - m) \rho_s]}{\partial t} + \operatorname{div} [(1 - m) \rho_s \mathbf{W}] = j. \quad (3)$$

Здесь \mathbf{W} — скорость движения вещества твердой фазы; j — источник/сток массы вещества пористого скелета за счет межфазного взаимодействия. Будем предполагать, не уменьшая общности, что пористый скелет теряет массу в ходе межфазного взаимодействия, так что в дальнейшем под j будем понимать сток.

Для массы вещества пористого скелета в составе представительного элемента пористой среды можно записать

$$\rho_s V_s = \rho_s (1 - m) V = M_s,$$

где V_s — объем твердой фазы в составе представительного элемента. Сток в уравнении (3), образующийся за счет потери массы пористого скелета в процессах, подобных растворению, выщелачиванию или супфозии, равен

$$j = \frac{1}{V} \frac{\partial M_s}{\partial t}. \quad (4)$$

Рассмотрим уравнение (3). Дифференцируя, получаем

$$-\frac{\partial m}{\partial t} \rho_s + (1 - m) \frac{\partial \rho_s}{\partial t} + (1 - m) \rho_s \operatorname{div} \mathbf{W} + \mathbf{W} \operatorname{grad} [(1 - m) \rho_s] = j. \quad (5)$$

Используя (2) и (4) и отбрасывая последний член в (5) как член второго порядка малости, имеем в итоге

$$\frac{\partial \theta}{\partial t} = \operatorname{div} \mathbf{W}. \quad (6)$$

Факт малости последнего члена в (5) объясняется традиционным для механики пористых сред образом [4]. Из известного соотношения Терцаги $P = \sigma^f + p$, где P — внешняя нагрузка на грунт, σ^f — эффективное напряжение, p — давление в жидкости, следует, что для $\operatorname{grad} P = 0$ справедливо $\operatorname{grad} \sigma^f = -\operatorname{grad} p$. Поскольку пористость грунта m и плотность твердой фазы ρ_s являются функциями аргументов σ^f и p , то с учетом последнего соотношения член $\mathbf{W} \operatorname{grad} [(1 - m) \rho_s]$ в уравнении (5) пропорционален произведению $\mathbf{W} \operatorname{grad} p$, следовательно, с учетом закона Дарси, — произведению скорости \mathbf{W} и скорости фильтрации \mathbf{q} . Механика пористых сред изучает процессы, протекающие с малыми скоростями, поэтому член, содержащий вторую степень скорости, может быть отброшен.

Запишем уравнение баланса (переноса) массы флюида-растворителя (в качестве него, как правило, выступает вода) во флюидонасыщенной горной породе:

$$\frac{\partial (m \rho)}{\partial t} + \operatorname{div} (m \rho \mathbf{V}) = 0. \quad (7)$$

Здесь ρ — плотность флюида; \mathbf{V} — скорость движения флюида.

Введя относительную скорость движения флюида в грунте (скорость фильтрации) $\mathbf{q} = m(\mathbf{V} - \mathbf{W})$, получим на основании уравнений (6) и (7)

$$m \frac{\partial \rho}{\partial t} + \rho \frac{\partial m}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \mathbf{q}) + \operatorname{div}(\rho m \mathbf{W}) = 0. \quad (8)$$

Преобразуя (8) и пренебрегая по тем же причинам, что и выше, членами второго порядка малости $\mathbf{q} \operatorname{grad} \rho$, $\mathbf{W} \operatorname{grad}(m\rho)$, получаем

$$m \rho^{-1} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial m}{\partial t} + \operatorname{div} \mathbf{q} + m \frac{\partial \theta}{\partial t} = 0. \quad (9)$$

С учетом (2) уравнение (9) переходит в уравнение

$$m \rho^{-1} \frac{\partial \rho}{\partial t} + (1-m) \rho_s^{-1} \frac{\partial \rho_s}{\partial t} + \frac{\partial \theta}{\partial t} + \operatorname{div} \mathbf{q} = \frac{(1-m)}{M_s} \frac{\partial M_s}{\partial t}. \quad (10)$$

Рассмотрим второй член левой части уравнения (10). Очевидно, что

$$(1-m) \rho_s^{-1} \frac{\partial \rho_s}{\partial t} = \frac{(1-m) V_s}{M_s} \frac{\partial \left(\frac{M_s}{V_s} \right)}{\partial t}. \quad (11)$$

Дифференцируя, получаем из (10)

$$(1-m) \rho^{-1} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial \theta}{\partial t} + \operatorname{div} \mathbf{q} = \frac{(1-m)}{V_s} \frac{\partial V_s}{\partial t}. \quad (12)$$

Член в правой части (12) можно преобразовать следующим образом:

$$\frac{1-m}{V_s} \frac{\partial V_s}{\partial t} = (1-m) \frac{\partial \varepsilon}{\partial t},$$

где ε есть, согласно определению [3], объемная деформация (сумма диагональных компонентов тензора деформаций) твердой фазы пористого скелета. Тогда из (12) следует

$$(1-m) \rho^{-1} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial \theta}{\partial t} + \operatorname{div} \mathbf{q} = (1-m) \frac{\partial \varepsilon}{\partial t}. \quad (13)$$

Вода относится к чрезвычайно слабо сжимаемым жидкостям, поэтому первым членом левой части уравнения (13) можно пренебречь. В результате имеем

$$\frac{\partial \theta}{\partial t} + \operatorname{div} \mathbf{q} = (1-m) \frac{\partial \varepsilon}{\partial t}. \quad (14)$$

Проинтегрировав уравнение (14) по времени и взяв интеграл в правой части по частям, получим

$$\theta + \int_0^t \operatorname{div} \mathbf{q} d\tau = (1-m) \varepsilon + \int_0^t \varepsilon \frac{\partial m}{\partial t} d\tau. \quad (15)$$

Используя соотношения (2) и (11), из (15) получаем

$$\theta + \int_0^t \operatorname{div} \mathbf{q} d\tau = (1-m) \varepsilon + \int_0^t \varepsilon \left[(1-m) \frac{\partial \theta}{\partial t} - (1-m) \frac{\partial \varepsilon}{\partial t} \right] d\tau. \quad (16)$$

Оценим последний член правой части уравнения (16). Очевидно, $\varepsilon \leq \theta$, поэтому

$$\int_0^t \varepsilon \left[(1-m) \frac{\partial \theta}{\partial t} - (1-m) \frac{\partial \varepsilon}{\partial t} \right] d\tau \leq \int_0^t \left[(1-m) \theta \frac{\partial \theta}{\partial t} - (1-m) \varepsilon \frac{\partial \varepsilon}{\partial t} \right] d\tau.$$

Поскольку последний интеграл содержит производные по времени от квадратов малых величин ε и θ , этим членом можно пренебречь. Окончательно получим

$$\theta + \int_0^t \operatorname{div} \mathbf{q} d\tau = (1-m) \varepsilon. \quad (17)$$

Уравнение (17) имеет простой физический смысл: общая деформация пористой среды складывается из объема отжатой за время фильтрации жидкости и деформации собственно пористого скелета.

Реологические соотношения для фильтрующих пористых сред с пористым скелетом переменной массы

Обычно вид реологических соотношений для пористых сред получают из анализа выражения для свободной энергии пористой среды [1]. Поскольку диссиацию за счет протекающих в системе химических реакций обычно не включают в последующий анализ, пользоваться традиционным подходом в данном случае затруднительно.

Для получения реологических соотношений, необходимых для замыкания системы уравнений подземного массопереноса, не уменьшая общности, будем считать твердый скелет грунта упругим, так что на основании [3] имеем для деформаций и напряжений в пористом скелете

$$\sigma_{ij}^{(s)} = - \left(K - \frac{2}{3} G \right) \varepsilon \delta_{ij} - 2G \varepsilon_{ij}, \quad \varepsilon = \sum_i \varepsilon_{ii},$$

где ε_{ij} — тензор деформаций скелета; G — модуль сдвига. В одномерном случае для вертикального сжимающего напряжения σ_{zz} в грунте имеем

$$\sigma_{zz}^{(s)} = - \left(K + \frac{4}{3} G \right) \varepsilon.$$

Обозначим $\alpha = K + \frac{4}{3} G$. Тогда уравнение (17) примет вид

$$\alpha \left(\theta + \int_0^t \operatorname{div} \mathbf{q} d\tau \right) = - (1-m) \sigma_{zz}^{(s)}.$$

Используя известное определение эффективных напряжений [5], получаем для правой части

$$- (1-m) \sigma_{zz}^{(s)} = P - mp. \quad (18)$$

Далее, из соотношения Терцаги $P = \sigma^f + p$ имеем в качестве решения (18) следующие соотношения

$$\sigma^f = \alpha \theta; \quad \alpha \int_0^t \operatorname{div} \mathbf{q} d\tau = (1-m) p. \quad (19)$$

Первое уравнение (19) представляет собой реологическое соотношение для объемных деформаций фильтрующей пористой среды. Поскольку сдвиговые деформации скелета, очевидно, совпадают с деформациями всей пористой среды, то реологические соотношения для фильтрующей пористой среды с пористым скелетом переменной массы в предположении упругих свойств вещества пористого скелета можно записать в виде

$$\sigma_{ij}^f = - \left(K - \frac{2}{3}G \right) \theta \delta_{ij} - 2G \varepsilon_{ij}.$$

Обратимся ко второму уравнению (19). Вводя так называемый коэффициент пористости $e = m / (1 - m)$ и дифференцируя по времени, получаем уравнение для давления в фильтрующей пористой среде с пористым скелетом переменной массы:

$$(1 - m) \frac{\partial p}{\partial t} - p \frac{\partial m}{\partial t} = \alpha \operatorname{div} \mathbf{q}.$$

Отметим, что в случае постоянной пористости оно принимает тот же вид, что и соответствующее по физическому смыслу уравнение фильтрации консолидации для фильтрующей пористой среды с пористым скелетом постоянной массы, широко используемое в гидрогеологической и инженерно-геологической практике [6].

Пример численного расчета. Случай фильтрационного растворения

В случае, когда плотность материала твердой фазы остается постоянной в ходе химического взаимодействия, имеем следующую систему уравнений, дополненную уравнением для концентрации активного компонента в растворе для реакции фильтрационного растворения:

$$\begin{aligned} \frac{\partial m}{\partial t} &= (1 - m) \frac{\partial \theta}{\partial t} - [V_0 (1 + \theta)]^{-1} \frac{\partial V_s}{\partial t}; \\ \frac{\partial m}{\partial t} + m \frac{\partial \theta}{\partial t} + \operatorname{div} \vec{v} &= 0, \quad \vec{v} = -k \mu^{-1} \nabla (p + \rho g z); \\ \frac{\partial (mc)}{\partial t} + [V_0 (1 + \theta)]^{-1} \frac{\partial V_s}{\partial t} + mc \frac{\partial \theta}{\partial t} &= \operatorname{div} (D \nabla c - \vec{v} c); \\ [V_0 (1 + \theta)]^{-1} \frac{\partial V_s}{\partial t} &= \beta (c - c_0)^k; \quad \beta, k, c_0 = \text{const.} \end{aligned} \tag{20}$$

Здесь c — концентрация вещества скелета, перешедшего в раствор; k — коэффициент проницаемости; μ — вязкость фильтрующейся жидкости. Реологические соотношения соответствуют упругому скелету. Вязкость раствора полагается постоянной, а проницаемость — зависящей от пористости в соответствии с формулой Арчи [1].

Приведем некоторые результаты вычислительного эксперимента для закачки растворяющего агента в однородный пористый пласт.

Расчетная область представляет собой правильный параллелепипед, вдоль вертикальной оси симметрии которого расположена совершенная скважина, закачивающая в пласт раствор с начальной (нулевой) концентрацией растворяющегося вещества скелета. Для области выбраны граничные условия первого рода. Закачка приводит к растворению вещества скелета и совместному изменению массы пористого скелета, пористости и, следовательно, деформациям.

Для области определения задачи (правильного параллелепипеда) была введена структурированная сетка ω , $h_x = h_y = h_z$. Построенная разностная схема задачи (20) является полностью консервативной и устойчивой.

Следует отметить, что для области размером $100 \times 100 \times 30$ м при шаге по пространству 1 м число неизвестных в одном уравнении составляет 300 000, поэтому для нахождения численного решения использовались итерационные методы. Согласно известным оценкам [7], точность аппроксимации

задачи можно оценить как $O(|h^2|)$, $|h^2| = h_x^2 + h_y^2 + h_z^2$. Точность аппроксимации правых частей разностных уравнений равна $O(|h_\alpha^2|)$, $\alpha = \{x, y, z\}$, следовательно, точность аппроксимации системы разностных уравнений можно также оценить как $O(|h^2|)$.

В качестве основного метода для решения системы уравнений (20) был выбран метод переменных направлений.

Как и ожидалось, распространение фронта концентрации растворенного вещества происходит симметрично относительно скважины. Трехмерное распределение концентрации растворяющегося вещества в фильтрующемся растворе приведено на рис. 1.

При растворении происходит изменение пористости и объема скелета, что приводит к деформациям объема пористой среды в целом. Распределение смещений точек пористой среды приведено на рис. 2.

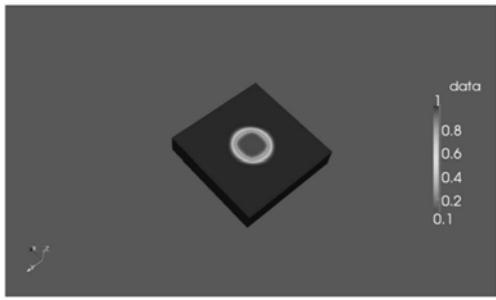


Рис. 1. Концентрация растворяющегося вещества в фильтрующемся растворе на момент середины процесса

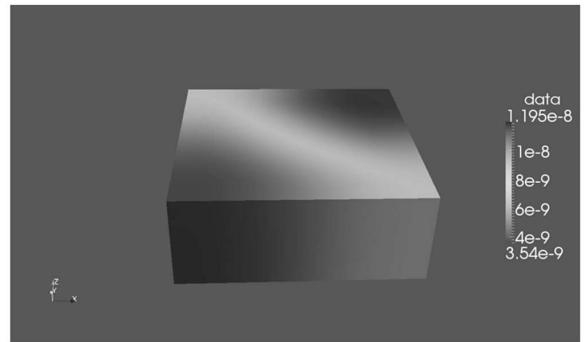


Рис. 2. Смещения точек пористой среды по оси Z на момент конца процесса

Заключение

В данной работе предложены:

- 1) подход к получению уравнений подземного массопереноса для фильтрующих пористых сред с пористым скелетом переменной массы. Полученные уравнения могут быть использованы для решения важных задач, в которых бы учитывались изменения напряженно-деформированного состояния горных пород, связанные с происходящими в подземной системе химическими взаимодействиями между компонентами подземного флюида и веществом пористого скелета (задачи интенсификации нефтеотдачи, фильтрация рассолов в глинистых толщах, суффозионные процессы, карст);
- 2) новый подход к получению реологических соотношений, необходимых для замыкания системы уравнений подземного массопереноса в случае фильтрующих пористых сред с пористым скелетом переменной массы.

Работа выполнена при поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (грант № 12-07-00007).

Список литературы

1. Николаевский В. Н. Геомеханика и флюидодинамика. М.: Недра, 1996.
2. Николаевский В. Н. Механика пористых и трещиноватых сред. М.: Недра, 1984.
3. Седов Л. И. Механика сплошной среды. Т. 1. М.: Наука, 1973.
4. Флорин В. Ф. Основы механики грунтов. Л.—М.: Госстройиздат, 1959 (Т. 1.), 1961 (Т. 2.).

5. *Verruijt A.* The theory of consolidation // Fundamentals of Transport Phenomena in Porous Media. Part 2: Deformation of Porous Media. Martinus Nijhoff Publishers, 1984. P. 351–368.
6. *Цытович Н. А.* Механика грунтов (краткий курс): Учебник для строительных вузов. 4-е изд., перераб. и доп. М.: Высшая школа, 1983.

Статья поступила в редакцию 15.03.13.
